

(11)Publication number:

15 OCT 2004

(43) Date of publication of application: 08.03.2002

51)Int.CI.

B62D 1/19 B60R 21/05

21)Application number: 2000-259145

(71)Applicant: NSK LTD

22) Date of filing:

29.08.2000

(72)Inventor: NOMURA TETSUO

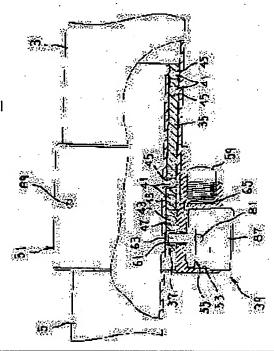
SATO KENJI

#### 54) IMPACT ABSORBING STEERING COLUMN DEVICE

#### 57) Abstract:

'ROBLEM TO BE SOLVED: To provide an impact absorbing steering olumn device capable of absorbing impact in a secondary collision egardless of a change in kinetic energy of a driver by switching collapse and of a steering column at the point of a collision.

OLUTION: A collision energy absorbing mechanism 7 has a first metal ball olding cylinder 35 interposed between an outer column 3 and an inner olumn 5, a second metal ball holding cylinder 37 arranged in front of the rst metal ball holding cylinder 35, and a holding cylinder locking device 39 ocking the second metal ball holding cylinder 37. The holding cylinder ocking device 39 comprises a housing 51 fixed to the outer column 3, a iston 55 slidably held by a cylinder 53 inside the housing 51, and an iflator 59 screwed into a rear part of the housing 51 and subjected to inition control by ECU 57. A through hole 61 is formed in the second netal ball holding cylinder 37, and in a locked state, a locking pin part 63 rotrudedly provided in the center of the piston 55 is fitted into the arough hole 61.



#### **EGAL STATUS**

Date of request for examination]

Date of sending the examiner's decision of rejection]

Kind of final disposal of application other than the xaminer's decision of rejection or application converted egistration]

Date of final disposal for application]

Patent number

Date of registration]

Number of appeal against examiner's decision of

Date of requesting appeal against examiner's decision of ₃jection]

Date of extinction of right]

#### NOTICES \*

PO and NCIPI are not responsible for any

This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.

.\*\*\*\* shows the word which can not be translated.

amages caused by the use of this translation.

.In the drawings, any words are not translated.

#### **LAIMS**

Claim(s)]

Claim 1] It is impact-absorbing type steering column equipment equipped with a collision energy absorption means to bsorb the secondary collision energy of the crew at the time of the collision of a car. An amount adjustment means of nergy absorption to change the absorbed amount of said secondary collision energy by said collision energy absorption neans, At least one operational status detection sensor which detects the condition of said crew or said car, Impactbsorbing type steering column equipment characterized by having the electric control means which carries out drive ontrol of said amount adjustment means of energy absorption based on the detection result of the collision-detection ensor which detects the collision of a car, and said operational status sensor in the time of this collision-detection ensor detecting the collision of a car.

Claim 2] The impact-absorbing type steering column equipment with which it has an amount adjustment means of nergy absorption are impact-absorbing type steering column equipment equipped with a collision energy-absorption leans absorb the secondary collision energy of the crew at the time of the collision of a car, and change the absorbed mount of said secondary collision energy by said collision energy-absorption means, and the amount adjustment means oncerned of energy absorption is characterized by to use the gas which a generation-of-gas means generates as the ource of actuation.

Franslation done.

#### **NOTICES \***

PO and NCIPI are not responsible for any amages caused by the use of this translation.

.This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely.

.\*\*\*\* shows the word which can not be translated.

.In the drawings, any words are not translated.

#### ETAILED DESCRIPTION

Detailed Description of the Invention]

00017

Field of the Invention] This invention relates to impact-absorbing type steering column equipment, and relates to the echnique which it is at the collision time and switches the collapse load of a steering column in detail.

Description of the Prior Art] When an automobile collides with other automobiles, buildings, etc., an operator may ollide with a steering wheel secondarily by inertia. By passenger car in recent years, an impact-absorbing type steering raft and impact-absorbing type steering column equipment are widely adopted in order to prevent wounded [ of the perator in such a case ]. A steering column falls out with a steering shaft, impact-absorbing type steering column quipment usually collapses to a steering shaft and coincidence, when an operator collides secondarily, and absorption f collision energy is performed in that case. As an absorption method of collision energy, as indicated by JP,46-5527,B etc. A metal ball is made to infix between an outer column and an inner column, and it is indicated by the ball row which makes a plastic slot form in the inner skin of an outer column, or the peripheral face of an inner column at the time of collapse, JP,7-329796,A, etc. like The cover-printing type which draws an energy absorption member rough with cover-printing means, such as a cover-printing pin which was made to hold energy absorption members, uch as a steel plate, to either of an outer column and an inner column, and was held on any or another side, is well-nown.

)0031

Problem(s) to be Solved by the Invention] By the way, although the steering column collapsed with the impactbsorbing type steering column equipment mentioned above when a predetermined collapse load acted, it originated in is and the following problems had arisen. Usually, a collapse load is set up based on the kinetic energy at the time of ne operator of standard weight colliding with a steering wheel secondarily at the rate of predetermined. However, since ne kinetic energy naturally becomes small when an operator is a woman short in stature etc., even if such an operator ollides with a steering wheel at the same rate, a steering column does not collapse but absorption of collision energy is o longer performed at all. Consequently, impact-absorbing type steering column equipment could not achieve an xpected operation, but had a possibility that an operator might experience a big impact from a thorax or a head. )004] In British patent GB2340457A, it has the collision energy-absorption means of a hydraulic cylinder type, and hat an electronics-control means computes a target collapse load based on the operation parameter outputted from the peed sensor, the operator weight sensor, etc., and hydraulic-oil inflow resistance of an oil hydraulic cylinder is changed y adjusting the amount of closing motion of the motor-operated valve prepared in the hydraulic circuit of a collision nergy absorption means, and switches a collapse load is proposed in order such a problem. However, also in this quipment, it had left the following problems in respect of the timing to which an electronics control means computes a reget collapse load, although it is desirable to compute based on the operation parameter inputted from each sensor at ie collision time as for for example, a target collapse load -- a motor-operated valve and electromagnetism -- this ecomes impossible when an actuator is used. namely, a motor-operated valve and electromagnetism -- even if the drive urrent from an electronics control means inputs an actuator after a collision in order to take a long time comparatively o complete actuation from starting on the structure -- the collision point in time of a car to an operator's secondary ollision time -- a collapse load cannot be switched very much in a short time. Then, although the electronics control leans will switch the collapse load beforehand before the collision with the natural thing, there was a possibility that a roper collapse load might not be acquired from each operation parameter changing every moment according to an peration situation. This invention aims at offering the impact-absorbing type steering column equipment which was lade in view of the above-mentioned situation, it is at the collision time, switched the collapse load of a steering

perator's kinetic energy.

olumn, had it, and made possible the in the stabsorption at the time of a secondary continuous ion irrespective of change of an

20051

Means for Solving the Problem Then, it is impact-absorbing type steering column equipment equipped with a collision nergy absorption means to absorb the secondary collision energy of the crew at the time of the collision of a car in ivention of claim 1 in order to solve the above-mentioned technical problem. An amount adjustment means of energy bsorption to change the absorbed amount of said secondary collision energy by said collision energy absorption means. it least one operational status detection sensor which detects the condition of said crew or said car, Based on the etection result of the collision-detection sensor which detects the collision of a car, and said operational status sensor in in time of this collision-detection sensor detecting the collision of a car, the thing equipped with the electric control leans which carries out drive control of said amount adjustment means of energy absorption is proposed. 0006] In this invention, an electric control means sets up a target collapse load from the map which computed kinetic nergy based on the detection result of each operational status detection means for example, immediately after the ollision, and ROM was made to memorize, operation expression, etc., and outputs a drive current to the actuator of the mount adjustment means of energy absorption.

)007] Moreover, it is impact-absorbing type steering column equipment equipped with a collision energy-absorption neans absorb the secondary collision energy of the crew at the time of the collision of a car, and it has an amount djustment means of energy absorption change the absorbed amount of said secondary collision energy by said collision nergy-absorption means, and the amount adjustment means of energy absorption concerned proposes the thing using ne gas which a generation-of-gas means generates as the source of actuation in invention of claim 2.

)008] For example, after finishing a setup of a target collapse load, an electric control means outputs a current to the miting agent of a generation-of-gas means, and makes the pin and cylinder which constitute the change-over device of collapse load in the gas which this equipment generated drive in this invention. )0091

Embodiment of the Invention Hereafter, some operation gestalten of this invention are explained with reference to a rawing. Drawing 1 is the side elevation showing a part for the vehicle room flank of the steering system concerning the st operation gestalt, and the sign 1 in this drawing shows the colla tempestade PUSHIBURU column. The colla impestade PUSHIBURU column 1 is using the outer column 3 and the inner column 5, and the collision energy bsorption device 7 made from both steel pipes as the component, and is attached in the car-body side member 13 rough the upper column bracket 9 holding the outer column 3, and the lower column bracket 11 holding the inner olumn 5. In addition, although it was made for the upper column bracket 9 to break away ahead to the outer column 3 nd \*\* with this operation gestalt when the capsule 15 made from an aluminum containing alloy is infixed between the pper column bracket 9 and the car-body side member 13 and the impact load beyond a predetermined value acted, alking devices other than an encapsulation method may be adopted.

)010] The colla tempestade PUSHIBURU column 1 holds the upper steering shaft 21 free [rotation] through the earing which is not illustrated. While a steering wheel 23 is attached in the upper limit of the upper steering shaft 21, ne lower steering shaft 27 is connected with the lower limit through the universal joint 25. In drawing 1, a sign 29 nows wrap column covering for the upper part of a steering column 1, a sign 31 shows the dashboard which divides a ehicle room and an engine room, and the sign 33 shows the tilt lever with which tilt actuation of the colla tempestade USHIBURU column 1 is presented. In addition, to the upper steering shaft 21, the well-known collision energy bsorption device by resin injection, serration ellipse fitting, etc. is formed, and collision energy is absorbed, being nortened at the time of a secondary collision of an operator.

)011] In this steering system, if an operator rotates a steering wheel 23, it will be transmitted to the steering gear which at turning effort does not illustrate through the upper steering shaft 21 and a lower steering shaft 27. In steering gear, ne rack-and-pinion device in which a rotation input is changed into rectilinear motion etc. is built in, the rudder angle of wheel is changed through a tie rod etc., and steering is performed. In addition, to steering gear, various formats, such s an others and ball-screw type, a warm roller type, etc., are well-known. [type / rack-and-pinion]

)012] Drawing 2 is an expansion A view Fig. in drawing 1, drawing 3 is B view Fig. in drawing 2, and drawing 4 is a -C sectional view in drawing 2. As shown in these drawings, the collision energy absorption device 7 is using as the 1ain configuration member the 1st metal ball maintenance cylinder 35 infixed between the outer column 3 and the inner olumn 5, the 2nd metal ball maintenance cylinder 37 arranged ahead of this 1st metal ball maintenance cylinder 35, and ne maintenance cylinder stop equipment 39 which performs a stop of the 2nd metal ball maintenance cylinder 37. )013] the shot which both the 1st metal ball maintenance cylinder 35 and the 2nd metal ball maintenance cylinder 37 re made from synthetic resin, oil impregnated sintered metal, etc., boils them, respectively, and holds shots 41 and 43

ree [rotation] -- it has the maintenance wheeles 45 and 47. In the case of this operation stalt, the 1st metal ball naintenance cylinder 35 and the 2nd mean ball maintenance cylinder 37 are combined by the predetermined ngagement force with the engagement pawl which is not illustrated, but it may be combined by the shear pin made of easin etc.

0014] shots 41 and 43 -- the outer diameter -- the gap of the outer column 3 and the inner column 5 -- the specified uantity -- it is set up greatly, and a plastic slot is formed in the inner skin and the peripheral face of both the columns 3 nd 5 in case the outer column 3 and the inner column 5 are displaced relatively to shaft orientations. the shot by the ide of the 1st metal ball maintenance cylinder 35 -- the shot by the side of the maintenance hole 45 and the 2nd metal all maintenance cylinder 37 -- the maintenance hole 47 -- a hand of cut -- an include-angle phase -- differing -- \*\*\*\* -- oth -- shots 41 and 43 form a plastic slot in the mutually different angular position.

D015] Maintenance cylinder stop equipment 39 serves as the housing 51 made from the aluminum containing alloy hich fixed in the outer column 3, or synthetic resin, and the piston 55 held for the cylinder 53 in housing 51, enabling the sliding from the electric-ignition type gas generator (it is hereafter described as inflator) 59 grade by which is thrust to the posterior part of housing 51 and ignition control is carried out to ECU (electronic control)57. The through tube 1 is formed in the 2nd metal ball maintenance cylinder 37, and the stop pin section 63 which protruded on this through the 61 in the center of a piston 55 is inserting in the state of the stop of drawing 3. Among drawing 2, the sign 65 hows the gas passageway formed in housing 51, and is connecting the inflator 59 and the front face of a piston 55.

D016] The weight sensor 69 besides the sheet position sensor 67, a speed sensor 71, the crew location sensor 73, seat elt wear sensor 75 grade, at least one operational status detection sensor, and collision-detection sensor 77 are onnected to ECU57. The collision-detection sensor 77 may divert what is used for airbag SRS etc., and you may make receive a detecting signal from airbag SRS soon. Moreover, a driver's situation (a seat belt wear condition, weight, scation) and the detecting signal of the vehicle speed are used together to the collision signal of the collision-detection ensor 77, and you may make it raise detection precision to it.

0017] The coil spring 83 which energizes the migration prevention pin 81 and the migration prevention pin 81 of the air to which a cone-like tip engages with the rear face of a piston 55 to a piston 55 side is held at housing 51, and it olds in the stop condition so that a piston 55 may not move carelessly. Among drawing, the plug to which the member nown with the sign 85 holds a coil spring 83, and the member which showed with the sign 87 are plugs which prevent mission of a piston 55, and is pressed fit and fixed at both the housing 51.

0018] In the case of this operation gestalt, the locating lug 89 is formed in housing 51, and positioning and rotation revention of housing 51 to the outer column 3 are made by inserting in the stop hole (not shown) with which the inside dge of this locating lug 89 was formed in the outer column 3. in addition -- if in charge of immobilization of the ousing 51 to the outer column 3 -- housing 51 -- the bore -- the outer diameter of the outer column 3 -- the specified uantity -- after considering as the shape of a small cylindrical shape, the approach of pressing fit in the outer column 3 ray be taken.

0019] Hereafter, an operation of the 1st operation gestalt is described. If it collides with other automobiles and bstructions on the street while an automobile runs, the collision signal from the collision-detection sensor 77 and the arious operational status parameters from the operational status detection sensors 67, 69, 71, 73, and 75 mentioned bove will be inputted into ECU57. Under the present circumstances, even if the case where an operator's weight is omparatively large, and an operator's weight are comparatively small, when the vehicle speed is large, the kinetic nergy of the operator at the time of a collision becomes large. Therefore, ECU57 sets up a target collapse load greatly ased on the map or the predetermined operation expression memorized in ROM, and supplies firing current to the iflator 59 of maintenance cylinder stop equipment 39.

1020] If firing current is supplied from ECU57, an inflator 59 generates a lot of [very] nitrogen gas for a short time, and the nitrogen gas will pass a gas passageway 65, and will flow into the front face of a piston 55. Then, as shown in rawing 5, a piston 55 pushes away the migration prevention pin 81 energized by the coil spring 83, and retreats in an istant, and engagement to the stop pin section 63 of a piston 55 and the through tube 61 of the 2nd metal ball naintenance cylinder 37 separates from it, and it will be in a discharge condition.

)021] On the other hand, at the time of the collision of an automobile, an operator collides with a steering wheel 23 scondarily according to inertia, and the upper column bracket 9 is ahead omitted in the outer column 3 and \*\* first with 10 impact. Then, as the steering wheel 23 was ahead pushed by an operator's kinetic energy and it was shown in 12 tawing 6, the colla tempestade PUSHIBURU column 1 starts collapse because the inner column 5 advances into the 13 uter column 3. In addition, since actuation of the maintenance cylinder stop equipment 39 mentioned above is 14 erformed very much for a short time, when the colla tempestade PUSHIBURU column 1 starts collapse, it separates 15 om engagement in a piston 55 and the 2nd metal ball maintenance cylinder 37 completely, and it is in the discharge

ondition.

0022] With this operation gestalt, in case the colla tempestade PUSHIBURU column 1 starts collapse, since the 1st netal ball maintenance cylinder 35 and the 2nd metal ball maintenance cylinder 37 are connected, both the metal ball naintenance cylinders 35 and 37 are united, have the movement magnitude of the one half of the movement magnitude of the inner column 5, and move forward between the outer column 3 and the inner columns 5. By this, the plastic slot by the shot 41 by the side of the 1st metal ball maintenance cylinder 35 and the shot 43 by the side of the 2nd metal ball naintenance cylinder 37 will be formed in the inner skin of the outer column 3, and the peripheral face of the inner column 5, respectively, and absorption of comparatively big striking energy will be realized. Drawing 7 is a graph which shows the relation of the migration stroke and collapse load of the outer column 3, and the continuous line in this trawing shows the test result in this case (at the time of a large collapse load).

0023] Moreover, the kinetic energy of the operator [operator] at the time of a collision the case of a woman short in tature with comparatively small weight etc. becomes comparatively small. Therefore, ECU57 sets up a target collapse pad small, does not supply firing current to an inflator 59, but as shown in drawing 3, it becomes being in the stop ondition to which the stop pin section 63 of a piston 55 engaged with the through tube 61 of the 2nd metal ball naintenance cylinder 37 with as.

0024] If an operator collides with a steering wheel 23 secondarily in this condition, after the outer column 3 falls out, he colla tempestade PUSHIBURU column 1 will start collapse according to the same process as the case where it nentions above. Under the present circumstances, since the 2nd metal ball maintenance cylinder 37 is stopped by the iston 55, as shown in drawing 8, it cannot retreat to the 1st metal ball maintenance cylinder 35 and \*\* (overcoming the ngagement force by a stop pawl etc. and both the metal ball maintenance cylinders 35 and 37 dissociating), but only he plastic slot by the shot 41 by the side of the 1st metal ball maintenance cylinder 35 is formed, and the absorbed mount of striking energy becomes comparatively small. Consequently, even if an operator is a woman short in stature tc., collapse of the colla tempestade PUSHIBURU column 1 is performed smoothly, and it is lost that a big impact pins an operator's thorax and head. The test result in this case (at the time of a small collapse load) is shown, and, as for he broken line in <u>drawing 7</u>, it turns out that a small collapse load becomes small intentionally to a large collapse load. 0025] <u>Drawing 9</u> is the important section side elevation showing the steering system concerning the 2nd operation estalt of this invention. Although the 2nd operation gestalt has taken the same configuration as the 1st operation gestalt nd abbreviation mentioned above, the configurations of maintenance cylinder stop equipment 39 differ. That is, with his operation gestalt, contrary to the 1st operation gestalt, in an initial state, a piston 55 and the 2nd metal ball naintenance cylinder 37 are not engaged, but at the time of actuation of an inflator 59, a piston 55 moves forward and he stop pin section 63 engages with a through tube 61. The operation of the 2nd operation gestalt is completely the ame as that of the 1st operation gestalt, except that ECU57 supplies firing current to an inflator 59 at the time of a low

0026] <u>Drawing 10</u> is the side elevation showing the impact-absorbing type steering column equipment concerning the rd operation gestalt of this invention, <u>drawing 11</u> is the top view (D view Fig. in <u>drawing 10</u>) showing this equipment, nd <u>drawing 12</u> is an expansion E-E sectional view in <u>drawing 10</u>. As shown in these drawings, the steering column 01 is manufactured, when weldbonding of the upper DISU wardrobe bracket 105 made from a steel plate (it is ereafter called an upper bracket for short) is carried out to the abbreviation center section of the column tube 103 made rom a steel pipe and this also carries out weldbonding of the ROADI stance bracket 107 made from a steel plate (it is ereafter called a lower bracket for short) to this anterior part (left in <u>drawing 10</u> and <u>drawing 11</u>).

0027] The upper bracket 105 is pinched by the tilt bracket 111 of the steel plate welded-construction article which fixed be the car-body side member 13, and is being compressed and fixed by the predetermined conclusion force with the tilt olt 113 and nut 115 which penetrate a tilt bracket 111. The notch 117 of the abbreviation configuration for U characters which carries out opening is formed in back at the upper bracket 105, and the tilt bolt 113 is fitted in the front end side of this notch 117. The member shown with the sign 121,123 in drawing 12 is a well-known tilt cam, and immobilization the predetermined include angle of a steering column 101 is presented with it. Moreover, the member shown with the ign 125 is a tilt lever which carries out the rotation drive of the tilt cam 121, and the member shown with the sign 127 is the thrust bearing infixed between the head of the tilt bolt 113, and the tilt lever 125.

0028] On the other hand, the lower bracket 107 is pinched by the pivot bracket 131 of the cast which fixed to the carody side member 13, and is being fixed with the pivot bolt 133 and nut 135 which penetrate the pivot bracket 131. The
otch 137 of the abbreviation configuration for U characters which carries out opening is formed ahead at the pivot
racket 131, and the pivot bolt 133 is fitted in the back end side of this notch 137. In addition, the steering column 101
as become rockable centering on the pivot bolt 133, and an operator can adjust the vertical location of a steering wheel
is in the predetermined range by operating a tilt lever 125.

0029] In the case of this operation gest the collision energy absorption means counts of an energy absorption plate 41 held at the tilt bolt 113, and adjustate cover-printing equipment 143 which fixed the steering column 101. The nergy absorption plate 141 is the steel plate of the abbreviation configuration for U characters opened ahead, and the ilt bolt 113 has penetrated near the back end section.

0030] The base plate 145 of the steel plate press-forming article welded to the column tube 103 as adjustable coverrinting equipment 143 was shown in <u>drawing 12</u>, The housing 147 by which bolting was carried out to the base plate 45, and the slide block 149 held in housing 147, enabling free sliding, It consists of piston 155 grades held in the 161 of 159 by which is held at housing 147 and ignition control is carried out to ECU57, the cylinder 153 in which the 150 which is open for free passage to an inflator 59 was drilled, and the cylinder 153, enabling free sliding. 157 protrudes on the front center section, the piston 155 is engaged, and the tip of the rod section 157 is connected at the slide block 149. In addition, the weight sensor 74 besides the sheet position sensor 73, a speed ensor 75, the crew location sensor 76, seat belt wear sensor 77 grade, at least one operational status detection sensor, nd collision-detection sensor 77 are connected to ECU57 like the 1st operation gestalt.

0032] The both-sides side of a slide block 149 is adjoined, the guide plate 161,163 of a right-and-left pair is held at ousing 147, and the energy absorption plate 141 is fitted in between these guide plates 161,163 and a slide block 149. both the guide plates 161,163 have the U character-like crevice 165,167 inside the abbreviation center section and the osterior part, respectively, and the U character bending section 171,173 before and after forming in the these U haracter-like crevice 165,167 at the energy absorption plate 141 is inserting them.

D033] While the fixed side cover-printing pin 175 inserts in the anterior part bending section 171 of U characters, the nigration side cover-printing pin 177 is inserting in the energy absorption plate 141 at the posterior part bending section 73 of U characters, the long hole 181,183 holding the migration side cover-printing pin 177 of a Uichi Hidari pair prims in housing 147 -- having -- \*\*\*\* -- the inside of these long holes 181,183 -- the migration side cover-printing pin 77 -- a longitudinal direction -- the specified quantity -- it is movable.

0034] Hereafter, an operation of the 3rd operation gestalt is explained. When the kinetic energy of the operator at the me of a collision is large in the case of the 3rd operation gestalt, ECU57 sets up a target collapse load small, and does ot supply firing current to an inflator 59. The slide block 149 connected with the piston 155 is having retreated with as y this, and when the posterior part side face is located inside the migration side cover-printing pin 177, migration to the side of the migration side cover-printing pin 177 will be regulated.

1035] By that impact, if an operator collides with a steering wheel 23 secondarily according to inertia in this condition, thile the upper bracket 105 secedes from a tilt bracket 111 ahead, a lower bracket 107 will secede from the pivot racket 131 ahead, a steering column 101 will fall out, and advance will be begun. And the adjustable cover-printing quipment 143 by the side of a steering column 101 moves forward with advance of a steering column 101 to the energy bsorption plate 141 held at the tilt bolt 113 by the side of the car-body member 3.

1036] Then, on the energy absorption plate 141, the anterior part bending section 171 of U characters inserted between 120 character-like crevice 165 and the fixed side cover-printing pin 175 and the posterior part bending section 173 of characters inserted between the U character-like crevice 167 and the migration side cover-printing pin 177 will move brward. Consequently, the energy absorption plate 141 is drawn through in the form wound around both the cover-rinting pin 175,177 about one by one by four right and left, and absorption of comparatively big collision energy is salized.

0037] On the other hand, in the case of a woman short in stature with comparatively small weight etc., an operator ecomes [the kinetic energy of the operator at the time of a collision] comparatively small. Then, ECU57 supplies ring current to an inflator 59. If firing current is supplied from ECU57, an inflator 59 will generate a lot of [very] itrogen gas for a short time, and the nitrogen gas will flow into the posterior part of a piston 55 from the through tube 51 of a cylinder 153. Thereby, as shown in drawing 13, a piston 155 moves forward to a slide block 149 and \*\* in an istant, and the migration side cover-printing pin 177 becomes movable freely about the inside of a long hole 181,183. 1038] If an automobile collides with other automobiles and obstructions on the street in this condition, a steering plumn 101 will fall out and move forward according to the same process as the case where it mentions above, and djustable cover-printing equipment 143 will move forward to the energy absorption plate 141. However, since the aigration side cover-printing pin 177 is not restrained by the slide block 149 in this case, in case the posterior part ending section 173 of U characters of the energy absorption plate 141 moves forward and secedes from the U naracter-like crevice 167, it presses and moves the migration side cover-printing pin 177 inside, and disappears after an propriate time.

1039] Consequently, even if an operator is a woman short in stature etc., advance of a steering column 101 is erformed smoothly and it is lost that a big impact joins an operator's thorax and head of the energy absorption plate

41, while it will be drawn through by the fixed side cover-printing pin 175 of right and left and the absorbed mount of collision energy becomes small.

1040] Although explanation of a concrete operation gestalt is finished above, the mode of this invention is not stricted to the above-mentioned operation gestalt. For example, although make the 2nd metal ball maintenance ylinder engage with an outer column with a piston, the 1st metal ball maintenance cylinder and the 2nd metal ball taintenance cylinder are made to separate and it was made to change a collapse load to two steps with the 1st operation estalt, it is possible to change a collapse load more than a three-stage by preparing an inflator, a piston, a metal ball taintenance cylinder, etc. two or more sets. In addition, it can change suitably in the range which does not deviate from the main point of this invention also about the concrete configuration of steering column equipment and an absorbed nergy adjustable means.

)0411

Effect of the Invention] As stated above, it is impact-absorbing type steering column equipment equipped with a ollision energy absorption means to absorb the secondary collision energy of the crew at the time of the collision of a ir, in invention of claim 1. An amount adjustment means of energy absorption to change the absorbed amount of said econdary collision energy by said collision energy absorption means, At least one operational status detection sensor hich detects the condition of said crew or said car, It is based on the detection result of the collision-detection sensor hich detects the collision of a car, and said operational status sensor in the time of this collision-detection sensor etecting the collision of a car. Since it had the electric control means which carries out drive control of said amount ljustment means of energy absorption, For example, a target collapse load is set up from the map which computed inetic energy based on the detection result of each operational status detection means immediately after the collision, and ROM was made to memorize, operation expression, etc. It becomes possible to acquire the proper collapse load at the time of a collision with outputting a drive current to the actuator of the amount adjustment means of energy posorption.

Moreover, it is impact-absorbing type steering column equipment equipped with a collision energy absorption leans to absorb the secondary collision energy of the crew at the time of the collision of a car, in invention of claim 2. In amount adjustment means of energy absorption to change the absorbed amount of said secondary collision energy by iid collision energy absorption means, At least one operational status detection sensor which detects the condition of lid crew or said car, It has the electric control means which carries out drive control of said amount adjustment means fenergy absorption based on the detection result of said operational status sensor. Since said amount adjustment means fenergy absorption used the gas which an electric-ignition type generation-of-gas means generates as the source of stuation, By for example, the thing made to drive the piston which constitutes the change-over device of a collapse load in the gas which the electric control means outputted the current to the igniting agent of an electric-ignition type eneration-of-gas means, and this equipment generated A change-over of a collapse load comes to be performed in an istant, and becomes possible [ setting up the collapse load optimal after a collision ].

[ranslation done.]

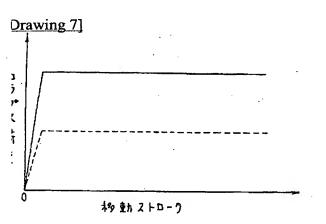
PO and NCIPI are not responsible for any amages caused by the use of this translation.

.This document has been translated by computer. So the translation may not reflect the original precisely. .\*\*\*\* shows the word which can not be translated.

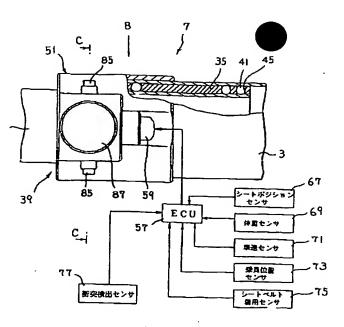
.In the drawings, any words are not translated.

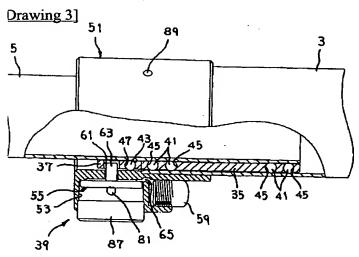
#### RAWINGS

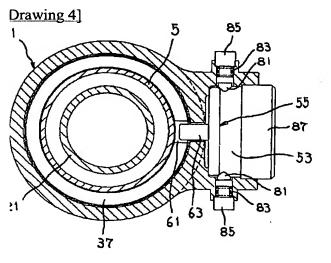
Drawing 1]



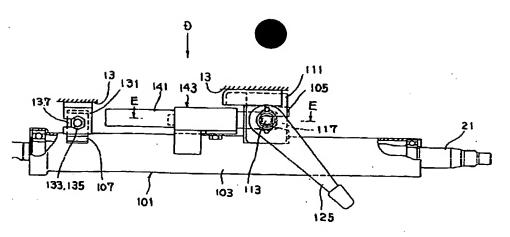
Drawing 2]

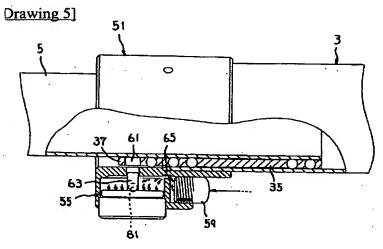




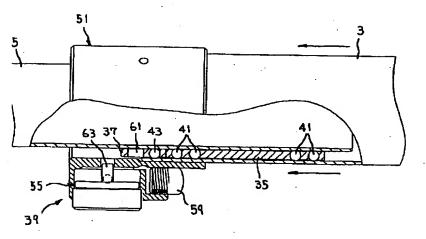


Drawing 10]

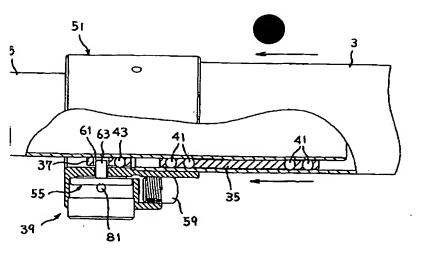


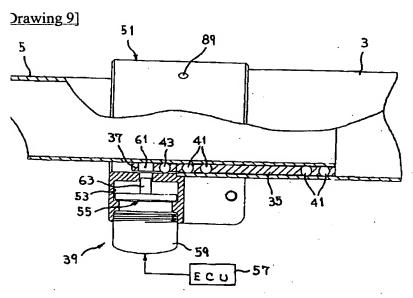


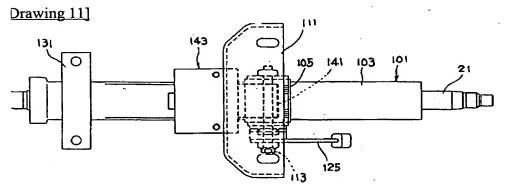
## Drawing 6]



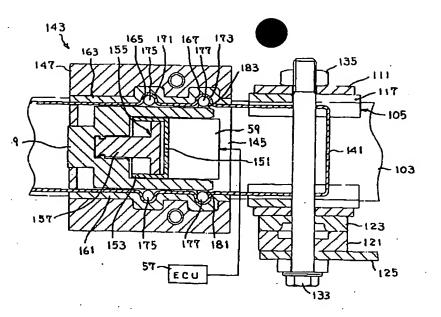
Drawing 8]

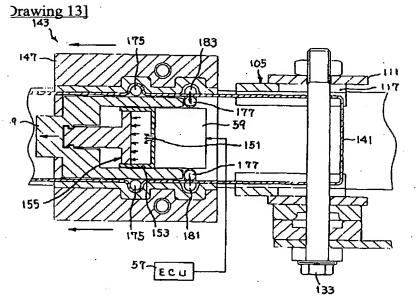






Drawing 12]





Translation done.]

(19) 日本国特許庁(JP)

### (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号 特開2002-67978 (P2002-67978A)

(43)公開日 平成14年3月8日(2002.3.8)

(51) Int.Cl.7

識別配号

FΙ

テーマコート\*(参考)

B 6 2 D 1/19 B 6 0 R 21/05 B 6 2 D 1/19

3D030

B60R 21/05

F

審査請求 未請求 請求項の数2 OL (全 11 頁)

(21)出願番号

特顏2000-259145(P2000-259145)

(71) 出題人 000004204

日本精工株式会社

(22)出顧日 平成12年8月29日(2000.8.29)

東京都品川区大崎1丁目6番3号

(72)発明者 野村 哲生

群馬県前橋市総社町一丁目8番1号 日本

精工株式会社内

(72)発明者 佐藤 健司

群馬県前橋市総社町一丁目8番1号 日本

精工株式会社内

(74)代理人 100077919

弁理士 井上 義雄

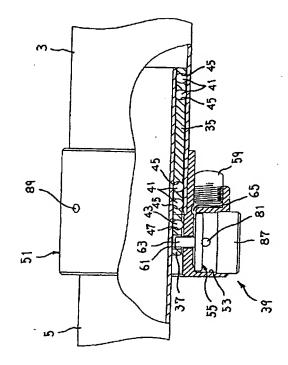
Fターム(参考) 30030 DE05 DE24

#### (54) 【発明の名称】 衝撃吸収式ステアリングコラム装置

#### (57)【要約】

【課題】 ステアリングコラムのコラブス荷重を衝突時点で切り換え、もって運転者の運動エネルギーの変化に 拘わらず二次衝突時の衝撃吸収を可能とした衝撃吸収式ステアリングコラム装置を提供する。

【解決手段】 衝突エネルギ吸収機構7は、アウタコラム3とインナコラム5との間に介装された第1金属球保持筒35と、第1金属球保持筒35の前方に配設された第2金属球保持筒37と、第2金属球保持筒37の係止を行う保持筒係止装置39とを有している。保持筒係止装置39は、アウタコラム3に固着されたハウジング51内のシリンダ53に摺動自在に保持されたピストン55と、ハウジング51の後部にねじ込まれてECU57に点火制御されるインフレータ59等からなっている。第2金属球保持筒37には貫通孔61が形成されており、係止状態ではピストン55の中央に突設された係止ピン部63が嵌入している。



2

#### 【特許請求の範囲】

【請求項 1 】車両の衝突時における乗員の二次衝突エネルギを吸収する衝突エネルギ吸収手段を備えた衝撃吸収 式ステアリングコラム装置であって、

1

前記衝突エネルギ吸収手段による前記二次衝突エネルギの吸収量を変化させるエネルギ吸収量調整手段と、

前記乗員あるいは前記車両の状態を検出する少なくとも一つの運転状態検出センサと、

車両の衝突を検出する衝突検出センサと、

この衝突検出センサが車両の衝突を検出した時点での前 10 記運転状態センサの検出結果に基づき、前記エネルギ吸 収量調整手段を駆動制御する電気的制御手段とを備えた ことを特徴とする衝撃吸収式ステアリングコラム装置。

【請求項2】車両の衝突時における乗員の二次衝突エネルギを吸収する衝突エネルギ吸収手段を備えた衝撃吸収式ステアリングコラム装置であって、

前記衝突エネルギ吸収手段による前記二次衝突エネルギの吸収量を変化させるエネルギ吸収量調整手段を備え、 当該エネルギ吸収量調整手段がその作動源としてガス発生手段が発生するガスを用いることを特徴とする衝撃吸 20 収式ステアリングコラム装置。

#### 【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は、衝撃吸収式ステア リングコラム装置に係り、詳しくは、ステアリングコラ ムのコラブス荷重を衝突時点で切り換える技術に関す る。

[0002]

【従来の技術】自動車が他の自動車や建造物等に衝突し た場合、運転者が慣性でステアリングホイールに二次衝 突することがある。近年の乗用車等では、このような場 合における運転者の受傷を防止するべく、衝撃吸収式ス テアリングシャフトや衝撃吸収式ステアリングコラム装 置が広く採用されている。衝撃吸収式ステアリングコラ ム装置は、運転者が二次衝突した際にステアリングコラ ムがステアリングシャフトと共に脱落するもので、通常 はステアリングシャフトと同時にコラブスし、その際に 衝突エネルギの吸収が行われる。衝突エネルギの吸収方 式としては、特公昭46-35527号公報等に記載さ れたように、アウタコラムとインナコラムとの間に金属 40 球を介装させ、コラブス時にアウタコラムの内周面やイ ンナコラムの外周面に塑性溝を形成させるボール式や、 特開平7-329796号公報等に記載されように、ア ウタコラムとインナコラムとのいずれか一方に鋼板等の エネルギ吸収部材を保持させ、いずれか他方に保持され たしてきピン等のしてき手段によりエネルギ吸収部材を しどくしてき式等が公知となっている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】ところで、上述した衝撃吸収式ステアリングコラム装置では、所定のコラブス 50

荷重が作用した場合にステアリングコラムがコラブスするが、このことに起因して次のような問題が生じていた。通常、コラブス荷重は、標準的な体重の運転者が所定の速度でステアリングホイールに二次衝突した際の運動エネルギを基に設定される。しかしながら、運転者が小柄な女性等である場合にはその運動エネルギが当然に小さくなるため、このような運転者が同一速度でステアリングホイールに衝突してもステアリングコラムはコラブスせず、衝突エネルギの吸収が全く行われなくなってしまう。その結果、衝撃吸収式ステアリングコラム装置は所期の作用を果たすことができず、運転者が胸部や頭部に大きな衝撃を受ける虞があった。

【0004】このような問題に対処するべく、英国特許 GB2340457Aでは、油圧シリンダ式の衝突エネ ルギ吸収手段を備え、電子制御手段が、車速センサや運 転者体重センサ等から出力された運転パラメータに基づ き目標コラブス荷重を算出して、衝突エネルギ吸収手段 の油圧回路に設けられた電動弁の開閉量を調整すること により油圧シリンダの作動油流入抵抗を変化させてコラ プス荷重を切り換えるものが提案されている。しかしな がら、との装置においても、電子制御手段が目標コラブ ス荷重を算出するタイミングの点で、次のような問題を 残していた。例えば、目標コラブス荷重は、衝突時点に 各センサから入力した運転パラメータに基づいて算出す るととが望ましいが、電動弁や電磁アクチュエータを用 いた場合にはこれが不可能となる。すなわち、電動弁や 電磁アクチュエータはその構造上起動から作動が終了す るまでに比較的長時間を要するため、衝突後に電子制御 手段からの駆動電流が入力しても、車両の衝突時点から 運転者の二次衝突時点までのどく短時間にコラブス荷重 を切り換えることができないのである。そこで、当然の ととながら、電子制御手段は衝突前に予めコラブス荷重 を切り換えておくことになるが、各運転パラメータが運 転状況に応じて刻々と変化することから、適正なコラブ ス荷重が得られない虞があった。本発明は、上記状況に 鑑みなされたもので、ステアリングコラムのコラブス荷 重を衝突時点で切り換え、もって運転者の運動エネルギ ーの変化に拘わらず二次衝突時の衝撃吸収を可能とした 衝撃吸収式ステアリングコラム装置を提供することを目 的とする。

#### [0005]

【課題を解決するための手段】そこで、請求項1の発明では、上記課題を解決するべく、車両の衝突時における乗員の二次衝突エネルギを吸収する衝突エネルギ吸収手段を備えた衝撃吸収式ステアリングコラム装置であって、前記衝突エネルギ吸収手段による前記二次衝突エネルギの吸収量を変化させるエネルギ吸収量調整手段と、前記乗員あるいは前記車両の状態を検出する少なくとも一つの運転状態検出センサと、車両の衝突を検出する衝突検出センサと、この衝突検出センサが車両の衝突を検

出した時点での前記運転状態センサの検出結果に基づ き、前記エネルギ吸収量調整手段を駆動制御する電気的 制御手段とを備えたものを提案する。

.3

[0006] との発明では、電気的制御手段は、例え は、衝突直後に各運転状態検出手段の検出結果に基づき 運動エネルギを算出してROMに記憶させておいたマッ ブや演算式等から目標コラブス荷重を設定し、エネルギ 吸収量調整手段のアクチュエータに駆動電流を出力す

【0007】また、請求項2の発明では、車両の衝突時 における乗員の二次衝突エネルギを吸収する衝突エネル ギ吸収手段を備えた衝撃吸収式ステアリングコラム装置 であって、前記衝突エネルギ吸収手段による前記二次衝 突エネルギの吸収量を変化させるエネルギ吸収量調整手 段を備え、当該エネルギ吸収量調整手段がその作動源と してガス発生手段が発生するガスを用いるものを提案す

【0008】との発明では、例えば、電気的制御手段 は、目標コラブス荷重の設定を終えると、ガス発生手段 の点火剤に電流を出力し、同装置が発生したガスにコラ プス荷重の切換機構を構成するピンやシリンダを駆動さ

#### [0009]

【発明の実施の形態】以下、本発明のいくつかの実施形 態を図面を参照して説明する。図1は、第1実施形態に 係るステアリング装置の車室側部分を示す側面図であ り、同図中の符号1はコラブシブルコラムを示してい る。コラプシブルコラム1は、共に鋼管製のアウタコラ ム3およびインナコラム5と衝突エネルギ吸収機構7と を構成要素としており、アウタコラム3を保持するアッ パコラムブラケット9とインナコラム5を保持するロア コラムブラケット11とを介して車体側メンバ13に取 り付けられている。尚、本実施形態では、アッパコラム ブラケット9と車体側メンバ13との間にはアルミ合金 製のカプセル15が介装されており、所定値以上の衝撃 荷重が作用すると、アッパコラムブラケット9がアウタ コラム3と伴に前方に離脱するようにしたが、カプセル 方式以外の離脱機構を採用してもよい。

【0010】コラブシブルコラム1は、図示しないベア 動自在に保持している。アッパステアリングシャフト2 1の上端にはステアリングホイール23が取り付けられ る一方、下端にはユニバーサルジョイント25を介して ロアステアリングシャフト27が連結されている。図1 中で、符号29はステアリングコラム1の上部を覆うコ ラムカバーを示し、符号31は車室とエンジンルームと を区画するダッシュボードを示し、符号33はコラプシ ブルコラム1のチルト操作に供されるチルトレバーを示 している。尚、アッパステアリングシャフト21には、 樹脂インジェクションやセレーション楕円嵌合等による

公知の衝突エネルギ吸収機構が形成されており、運転者 の二次衝突時に短縮しながら衝突エネルギを吸収する。 【0011】 このステアリング装置では、運転者がステ アリングホイール23を回転させると、アッパステアリ ングシャフト21およびロアステアリングシャフト27 を介して、その回転力が図示しないステアリングギヤに 伝達される。ステアリングギヤ内には、回転入力を直線 運動に変換するラックアンドピニオン機構等が内蔵され ており、タイロッド等を介して車輪の舵角が変動して操 舵が行われる。尚、ステアリングギヤには、ラックアン ドビニオン式の他、ボールスクリュー式やウォームロー ラ式等、種々の形式が公知である。

【0012】図2は図1中の拡大A矢視図であり、図3 は図2中のB矢視図であり、図4は図2中のC-C断面 図である。これらの図に示したように、衝突エネルギ吸 収機構7は、アウタコラム3とインナコラム5との間に 介装された第1金属球保持筒35と、この第1金属球保 持筒35の前方に配設された第2金属球保持筒37と、 第2金属球保持筒37の係止を行う保持筒係止装置39 とを主要構成部材としている。

【0013】第1金属球保持筒35および第2金属球保 持筒37は、共に合成樹脂や焼結含油合金等を素材とし ており、それぞれに鋼球41,43を回転自在に保持す る鋼球保持孔45, 47を有している。本実施形態の場 合、第1金属球保持筒35と第2金属球保持筒37とは 図示しない係合爪により所定の係合力で結合している が、樹脂製剪断ピン等により結合されていてもよい。

[0014] 鋼球41, 43は、その外径がアウタコラ ム3とインナコラム5との間隙より所定量大きく設定さ 30 れており、アウタコラム3とインナコラム5とが軸方向 に相対移動する際に両コラム3,5の内周面や外周面に 塑性溝を形成する。第1金属球保持筒35側の鋼球保持 孔45と第2金属球保持筒37側の鋼球保持孔47とは 回転方向で角度位相が異なっており、両鋼球41、43 は互いに異なった角度位置に塑性溝を形成する。

【0015】保持筒係止装置39は、アウタコラム3に 固着されたアルミ合金や合成樹脂を素材とするハウジン グ51と、ハウジング51内のシリンダ53に摺動自在 に保持されたピストン55と、ハウジング51の後部に リングを介して、アッパステアリングシャフト21を回 40 ねじ込まれてECU(電子制御装置)57に点火制御ざ れる電気点火式ガス発生装置(以下、インフレータと記 す) 59等からなっている。第2金属球保持筒37には 貫通孔61が形成されており、図3の係止状態では、こ の貫通孔61にピストン55の中央に突設された係止ビ ン部63が嵌入している。図2中、符号65はハウジン グ51に形成されたガス通路を示しており、インフレー タ59とピストン55の前面とを連絡している。

> 【0016】ECU57には、シートポジションセンサ 67の他、体重センサ69、車速センサ71、乗員位置 50 センサ73、シートベルト着用センサ75等、少なくと

も一つの運転状態検出センサと、衝突検出センサ77とが接続されている。衝突検出センサ77は、SRSエアバックシステム等に用いられるものを流用してもよいし、SRSエアバックシステムから直に検出信号を受けるようにしてもよい。また、衝突検出センサ77の衝突信号に、運転手の状況(シートベルト着用状態、体重、位置)や車速の検出信号を併用し、検出精度を向上させるようにしてもよい。

【0017】ハウジング51には、コーン状の先端がピストン55の後面に係合する一対の移動防止ピン81と、移動防止ピン81をピストン55側に付勢するコイルスプリング83とが保持されており、ピストン55が不用意に移動しないように係止状態に保持している。図中、符号85で示した部材はコイルスプリング83を保持するプラグ、符号87で示した部材はピストン55の脱落を防止するプラグであり、共にハウジング51に圧入・固着されている。

[0018]本実施形態の場合、ハウジング51には位置決め突起89が形成されており、この位置決め突起89の内側端がアウタコラム3に形成された係止孔(図示 20せず)に嵌入することにより、ハウジング51のアウタコラム3に対する位置決めおよび回転防止がなされる。尚、アウタコラム3へのハウジング51の固定にあたっては、ハウジング51をその内径がアウタコラム3の外径より所定量小さい円筒形状としたうえで、アウタコラム3に圧入する方法を採ってもよい。

【0019】以下、第1実施形態の作用を述べる。自動車が走行中に他の自動車や路上の障害物に衝突すると、ECU57には、衝突検出センサ77からの衝突信号と、前述した運転状態検出センサ67,69,71,73,75からの各種運転状態パラメータとが入力される。この際、運転者の体重が比較的大きい場合や、運転者の体重が比較的小さくても車速が大きい場合、衝突時における運転者の運動エネルギが大きくなる。そのため、ECU57は、ROM内に記憶したマップあるいは所定の演算式に基づき目標コラブス荷重を大きく設定し、保持筒係止装置39のインフレータ59に点火電流を供給する。

【0020】ECU57から点火電流が供給されると、インフレータ59がごく短時間に大量の窒素ガスを発生 40 させ、その窒素ガスがガス通路65を通過してピストン55の前面に流入する。すると、ピストン55は、図5に示したように、コイルスプリング83に付勢された移動防止ピン81を押しのけて瞬時に後退し、ピストン55の係止ピン部63と第2金属球保持筒37の貫通孔61との係合が外れて解除状態となる。

【0021】一方、自動車の衝突時には、運転者が慣性によってステアリングホイール23に二次衝突し、その衝撃によって先ずアッパコラムブラケット9がアウタコラム3と伴に前方に脱落する。その後、運転者の運動エ 50

ネルギによりステアリングホイール23が前方に押し付けられ、図6に示したように、インナコラム5がアウタコラム3内に進入することでコラブシブルコラム1がコラブスを開始する。尚、上述した保持筒係止装置39の作動はどく短時間で行われるため、コラブシブルコラム1がコラブスを開始する時点においては、ビストン55と第2金属球保持筒37との係合は完全に外れて解除状態となっている。

【0022】コラブシブルコラム1がコラブスを開始する際、本実施形態では、第1金属球保持筒35と第2金属球保持筒37とが連結されているため、両金属球保持筒35、37は一体となって、インナコラム5の移動量の半分の移動量をもって、アウタコラム3とインナコラム5との間を前進する。これにより、アウタコラム3の内周面とインナコラム5の外周面とには、第1金属球保持筒35側の鋼球41と第2金属球保持筒37側の鋼球43とによる塑性溝がそれぞれ形成され、比較的大きな衝撃エネルギの吸収が実現されることになる。図7はアウタコラム3の移動ストロークとコラブス荷重との関係を示すグラフであり、同図中の実線はこの際(大コラブス荷重時)の試験結果を示している。

【0023】また、運転者が比較的体重の小さい小柄な女性等の場合、衝突時における運転者の運動エネルギは比較的小さくなる。そのため、ECU57は目標コラブス荷重を小さく設定し、インフレータ59に点火電流を供給せず、図3に示したように、ピストン55の係止ピン部63が第2金属球保持筒37の貫通孔61と係合した係止状態のままとなる。

【0024】との状態で運転者がステアリングホイール 23に二次衝突すると、上述した場合と同様のプロセス により、アウタコラム3が脱落した後、コラブシブルコ ラム1がコラブスを開始する。との際、第2金属球保持 筒37がピストン55により係止されているため、図8 に示したように、第1金属球保持筒35と伴に後退でき ず(係止爪等による係合力に打ち勝って両金属球保持筒 35、37が分離し)、第1金属球保持筒35側の鋼球 41による塑性溝のみが形成され、衝撃エネルギの吸収 量が比較的小さくなる。その結果、運転者が小柄な女性 等であっても、コラブシブルコラム1のコラブスが円滑 に行われ、運転者の胸部や頭部に大きな衝撃が加わると とがなくなる。図7中の破線はとの際(小コラブス荷重 時)の試験結果を示しており、小コラブス荷重が大コラフス荷重に対して有意に小さくなることが判る。

【0025】図9は、本発明の第2実施形態に係るステアリング装置を示す要部側面図である。第2実施形態は、上述した第1実施形態と略同様の構成を採っているが、保持筒係止装置39の構成が異なっている。すなわち、本実施形態では、第1実施形態とは逆に、初期状態においてピストン55と第2金属球保持筒37とが係合しておらず、インフレータ59の作動時にピストン55

が前進して係止ピン部63が貫通孔61と係合するよう になっている。第2実施形態の作用は、ECU57が低 コラブス荷重時に点火電流をインフレータ59に供給す る以外、第1実施形態と全く同様である。

【0026】図10は、本発明の第3実施形態に係る衝 撃吸収式ステアリングコラム装置を示す側面図であり、 図11は同装置を示す平面図(図10中のD矢視図)で あり、図12は図10中の拡大E-E断面図である。と れらの図に示したように、ステアリングコラム101 は、鋼管製のコラムチューブ103の略中央部に鋼板製 10 のアッパディスタンスブラケット(以下、アッパブラケ ットと略称する) 105を溶接接合し、同前部(図1 0, 図11中の左方) にとれも鋼板製のロアディスタン スプラケット(以下、ロアプラケットと略称する)10 7を溶接接合することにより製作されている。

【0027】アッパブラケット105は、車体側メンバ 13に固着された鋼板溶接構造品のチルトブラケット1 11に挟持されており、チルトプラケット111を貫通 するチルトボルト113とナット115とにより所定の 締結力で挟圧・固定されている。アッパブラケット10 5には後方に開口する略U字形状の切欠き 1 1 7 が形成 されており、チルトボルト113はこの切欠き117の 前端側に嵌挿されている。図12において符号121, 123で示した部材は公知のチルトカムであり、ステア リングコラム101の所定角度での固定に供される。ま た、符号125で示した部材はチルトカム121を回転 駆動するチルトレバーであり、符号127で示した部材 はチルトボルト113の頭部とチルトレバー125との 間に介装されたスラスト軸受である。

【0028】一方、ロアブラケット107は、車体側メ ンバ13に固着された鋳造品のビボットブラケット13 1に挟持されており、ビボットブラケット131を貫通 するビボットボルト133とナット135とにより固定 されている。ピボットブラケット131には前方に開口 する略U字形状の切欠き137が形成されており、ピボ ットボルト133はこの切欠き137の後端側に嵌挿さ れている。尚、ステアリングコラム101は、ビボット ボルト133を軸に揺動可能となっており、チルトレバ ー125を操作することにより運転者は所定の範囲でス テアリングホイール23の上下位置を調整することがで きる。

[0029] 本実施形態の場合、衝突エネルギ吸収手段 は、チルトボルト113に保持されたエネルギ吸収プレ ート141と、ステアリングコラム101に固着された 可変してき装置143とから構成されている。エネルギ 吸収プレート141は、前方に開いた略U字形状の鋼板 であり、後端部近傍をチルトボルト113が貫通してい る。

【0030】可変しどき装置143は、図12に示した ように、コラムチューブ103に溶接された鋼板プレス 50 リングコラム101の前進に伴って、車体メンバ3側の

成形品のベースプレート145と、ベースプレート14 5にポルト締めされたハウジング147と、ハウジング 147内に摺動自在に保持されたスライドブロック14 9と、ハウジング147に保持されてECU57に点火 制御されるインフレータ59と、インフレータ59に連 通する貫通孔151が穿設されたシリンダ153と、シ リンダ153内に摺動自在に保持されたピストン155 等から構成されている。

【0031】ピストン155は、前面中央部にロッド部 157が突設されており、ロッド部157の先端がスラ イドブロック149に係合・連結されている。尚、EC U57には、第1実施形態と同様に、シートポジション センサ73の他、体重センサ74、車速センサ75、乗 員位置センサ76、シートベルト着用センサ77等、少 なくとも一つの運転状態検出センサと、衝突検出センサ 77とが接続されている。

【0032】ハウジング147には、スライドブロック 149の両側面に隣接して、左右一対のガイドブレート 161、163が保持されており、エネルギ吸収プレー ト141はこれらガイドプレート161, 163とスラ イドブロック149との間に嵌挿されている。両ガイド ブレート161, 163は、略中央部と後部との内側に それぞれU字状凹部165,167を有しており、これ らU字状凹部165,167にエネルギ吸収プレート1 41 に形成された前後のU字曲げ部171, 173が嵌 入している。

【0033】エネルギ吸収プレート141には、前部U 字曲げ部171に固定側してきピン175が嵌入する一 方、後部U字曲げ部173に移動側してきピン177が 30 嵌入している。ハウジング147には移動側しどきピン 177を保持する左右一対の長孔181,183が形成 されており、とれら長孔181、183内を移動側して きピン177が左右方向に所定量移動可能となってい

【0034】以下、第3実施形態の作用を説明する。第 3実施形態の場合、衝突時における運転者の運動エネル ギが大きい場合、ECU57は目標コラブス荷重を小さ く設定し、インフレータ59に点火電流を供給しない。 これにより、ピストン155に連結されたスライドプロ ック149は後退したままとなり、その後部側面が移動 側してきピン177の内側に位置することによって、移 動側してきピン177の内側への移動を規制することに なる。

【0035】との状態で運転者が慣性によってステアリ ングホイール23に二次衝突すると、その衝撃によっ て、アッパブラケット105がチルトブラケット111 から前方に離脱する一方、ロアブラケット107がビボ ットプラケット131から前方に離脱し、ステアリング コラム101が脱落して前進を始める。そして、ステア

10

チルトボルト113に保持されたエネルギ吸収プレート 141に対して、ステアリングコラム101側の可変し ごき装置143が前進する。

【0036】すると、エネルギ吸収プレート141では、U字状凹部165と固定側しどきピン175との間 に嵌入した前部U字曲げ部171と、U字状凹部167と移動側しどきピン177との間に嵌入した後部U字曲 げ部173とが前進することになる。その結果、エネルギ吸収プレート141は左右4箇所で両しどきピン175、177に順次巻き回されるかたちでしてかれ、比較的大きな衝突エネルギの吸収が実現される。

【0037】一方、運転者が比較的体重の小さい小柄な女性等の場合、衝突時における運転者の運動エネルギが比較的小さくなる。すると、ECU57は、インフレータ59に点火電流を供給する。ECU57から点火電流が供給されると、インフレータ59がごく短時間に大量の窒素ガスを発生させ、その窒素ガスがシリンダ153の貫通孔151からビストン55の後部に流入する。これにより、図13に示したように、ピストン155がスライドブロック149と伴に瞬時に前進し、移動側しごきピン177は長孔181、183内を自由に移動可能となる。

【0038】この状態で自動車が他の自動車や路上の障害物に衝突すると、上述した場合と同様のプロセスにより、ステアリングコラム101が脱落して前進し、エネルギ吸収プレート141に対して可変しごき装置143が前進する。ところが、この場合には移動側しごきピン177がスライドプロック149により拘束されていないため、エネルギ吸収プレート141の後部U字曲げ部173は、U字状凹部167から前進・離脱する際に移30動側しごきピン177を内側に押圧して移動させ、しかる後に消失する。

[0039] その結果、エネルギ吸収プレート141は左右2箇所の固定側しごきピン175だけにしごかれることになり、衝突エネルギの吸収量が小さくなると共に、運転者が小柄な女性等であっても、ステアリングコラム101の前進が円滑に行われ、運転者の胸部や頭部に大きな衝撃が加わることがなくなるのである。

[0040]以上で具体的実施形態の説明を終えるが、本発明の態様は上記実施形態に限られるものではない。例えば、第1実施形態では、第2金属球保持筒をピストンによりアウタコラムに係合させて、第1金属球保持筒と第2金属球保持筒とを分離させてコラブス荷重を2段階に変化させるようにしたが、インフレータやピストン、金属球保持筒等を複数組設けることでコラブス荷重を3段階以上に変化させることが可能である。その他、ステアリングコラム装置および吸収エネルギ可変手段の具体的構成等についても、本発明の主旨を逸脱しない範囲で適宜変更可能である。

[0041]

【発明の効果】以上述べたように、請求項1の発明で は、車両の衝突時における乗員の二次衝突エネルギを吸 収する衝突エネルギ吸収手段を備えた衝撃吸収式ステア リングコラム装置であって、前記衝突エネルギ吸収手段 による前記二次衝突エネルギの吸収量を変化させるエネ ルギ吸収量調整手段と、前記乗員あるいは前記車両の状 態を検出する少なくとも一つの運転状態検出センサと、 車両の衝突を検出する衝突検出センサと、この衝突検出 センサが車両の衝突を検出した時点での前記運転状態セ ンサの検出結果に基づき、前記エネルギ吸収量調整手段 を駆動制御する電気的制御手段とを備えるようにしたた め、例えば、衝突直後に各運転状態検出手段の検出結果 に基づき運動エネルギを算出してROMに記憶させてお いたマップや演算式等から目標コラブス荷重を設定し、 エネルギ吸収量調整手段のアクチュエータに駆動電流を 出力することで、衝突時における適正なコラブス荷重を 得ることが可能となる。

【0042】また、請求項2の発明では、車両の衝突時 における乗員の二次衝突エネルギを吸収する衝突エネル ギ吸収手段を備えた衝撃吸収式ステアリングコラム装置 であって、前記衝突エネルギ吸収手段による前記二次衝 突エネルギの吸収量を変化させるエネルギ吸収量調整手 段と、前記乗員あるいは前記車両の状態を検出する少な くとも一つの運転状態検出センサと、前記エネルギ吸収 畳調整手段を前記運転状態センサの検出結果に基づき駆 動制御する電気的制御手段とを備え、前記エネルギ吸収 量調整手段がその作動源として電気点火式ガス発生手段 が発生するガスを用いるようにしたため、例えば、電気 的制御手段が、電気点火式ガス発生手段の点火剤に電流 を出力して同装置が発生したガスにコラブス荷重の切換 機構を構成するピストン等を駆動させることで、コラブ ス荷重の切換が瞬時に行われるようになり、衝突後に最 適なコラブス荷重を設定することが可能となる。

【図面の簡単な説明】

【図1】第1実施形態に係るステアリング装置の車室側部分を示す側面図である。

【図2】図1中の拡大A矢視図である。

【図3】図2中のB矢視図。

【図4】図2中のC-C断面図である。

【図5】大コラブス荷重時における保持筒係止装置の作動を示す説明図である。

【図6】大コラブス荷重時における衝突エネルギ吸収機 構の作動を示す説明図である。

【図7】アウタコラムの移動ストロークとコラブス荷重 との関係を示すグラフである。

【図8】少コラブス荷重時における衝突エネルギ吸収機 構の作動を示す説明図である。

【図9】第2実施形態に係るステアリング装置を示す要 部側面図である。

50 【図10】第3実施形態に係る衝撃吸収式ステアリング

12

コラム装置を示す側面図である。

【図11】図10中のD矢視図である。

【図12】図10中の拡大E-E断面図である。

【図13】少コラブス荷重時における可変してき装置の

11

作動を示す説明図である。

【符号の説明】

1・・・・コラブシブルコラム

3…アウタコラム

5…インナコラム

7…・衝突エネルギ吸収機構

21 · · · · アッパステアリングシャフト

35…第1金属球保持筒

37…第2金属球保持筒

39 · · · · 保持筒駆動装置

41, 43… 鋼球

55…ピストン

57 ···· ECU

59…インフレータ

67・・・・シートポジションセンサ

\* 69……体重センサ

71…・車速センサ

73…・乗員位置センサ

75…シートベルト着用センサ

77…・衝突検出センサ

101…ステアリングコラム

103…コラムチューブ

105…アッパディスタンスプラケット

107…ロアディスタンスブラケット

10 111...チルトプラケット

113....チルトボルト

131…ピボットプラケット

141…・エネルギ吸収プレート

143…可変してき装置

149…スライドブロック

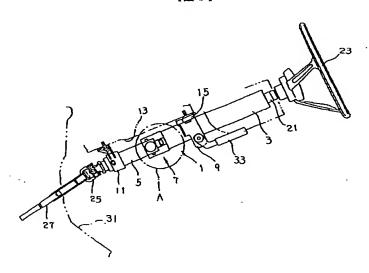
155…・ピストン

175・・・・固定側してきピン

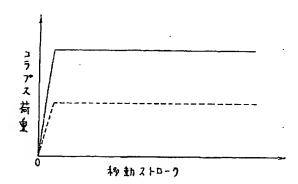
177…移動側してきピン

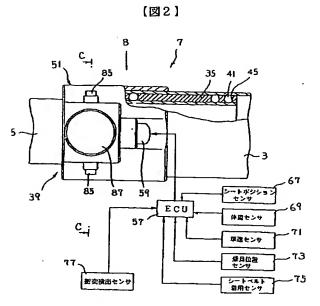
\*

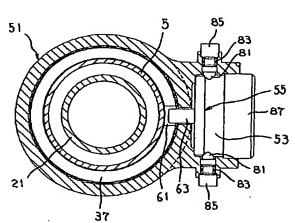
【図1】



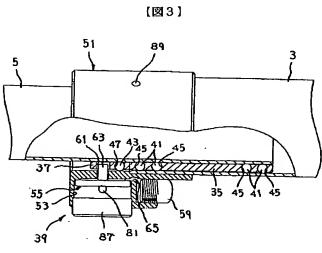
[図7]

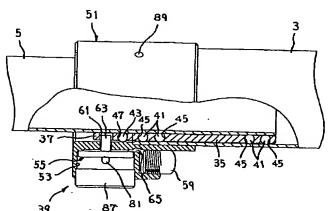


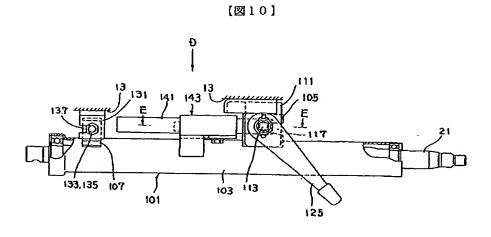




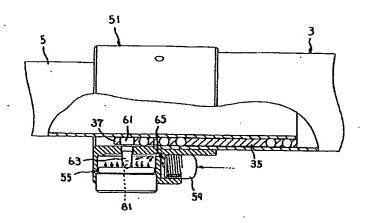
【図4】



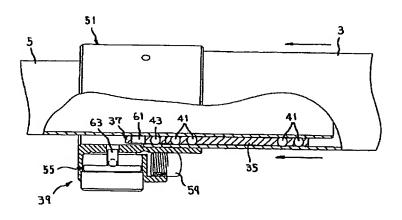




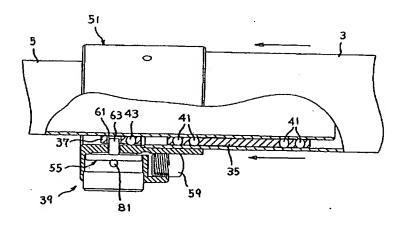


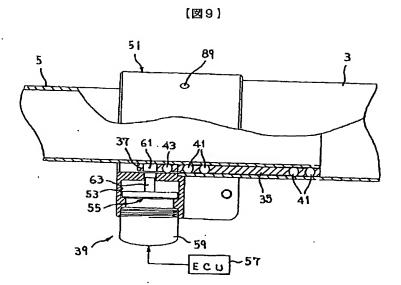


[図6]

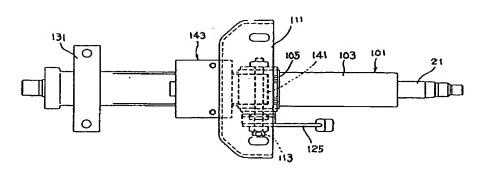


[図8]



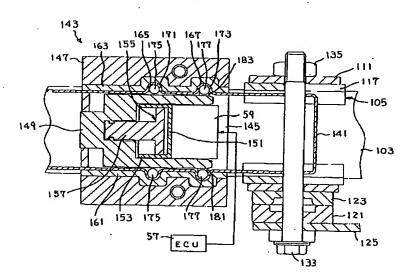


【図11】

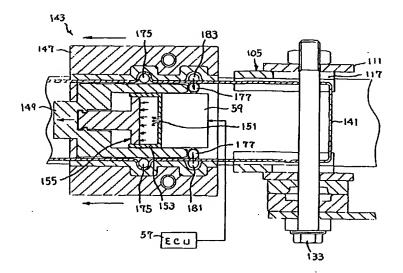


【図12】

0



【図13】



# This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

## **BEST AVAILABLE IMAGES**

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS

BLACK BURDERS
IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES
☐ FADED TEXT OR DRAWING
BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING
☐ SKEWED/SLANTED IMAGES
☐ COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS
☐ GRAY SCALE DOCUMENTS
☐ LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT
☐ REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY
Потиев.

## IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.